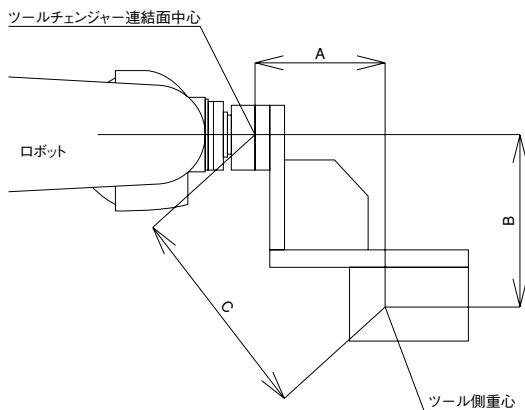


オートハンドチェンジャー型式選定方法



■注意事項

- ロボットの自動運転時の最大加速度で、許容モーメント、トルクを超えないように選定してください。
- ロボットの自動運転時に発生する加速度の詳細は可搬質量により異なりますので、メーカーに確認のうえ設定してください。
- ロボットの手首旋回による回転運動やロボットアームを伸ばしての旋回運動をする場合には、慣性モーメントを考慮して加速度を設定してください。

■計算例

A=20cm

B=30cm

C=36cm

ツール側質量=40kg

最大加速度2Gの場合

■許容モーメント

$40\text{kg} \times 0.36\text{m} \times 2\text{G} = 282\text{N} \cdot \text{m}$

■許容トルク

$40\text{kg} \times 0.3\text{m} \times 2\text{G} = 235\text{N} \cdot \text{m}$

以上よりKHA-60を選定します。

	KHA-45	KHA-60
可搬重量	45kg	60kg
許容モーメント	210N・m	390N・m
許容トルク	310N・m	380N・m